doi:10.19306/j. cnki. 2095-8110. 2023. 04. 002

基于分数阶理论的铁路基础设施形变 监测数据分析与挖掘

刘 亿^{1,4},李 平^{2,4},封博卿³,蒋丽丽³,李聪旭³,王 虎³,杨美皓³

(1. 中国铁道科学研究院研究生部,北京 100081;

2. 中国铁道科学研究院集团有限公司,北京 100081;

3. 中国铁道科学研究院集团有限公司电子计算技术研究所,北京 100081;

4. 综合交通大数据应用技术国家工程实验室,北京 100081)

 摘 要:北斗高精度定位系统因噪声等因素会产生一定范围内的随机误差,这导致传统模型难以 直接对监测数据进行精准分析,因此提出基于分数阶理论的北斗监测数据分析方法,从数据整体 趋势角度挖掘铁路基础设施形变演化规律。首先,给出分数阶分析方法的理论框架,并对基础理 论进行详细介绍;其次,提出利用α稳定分布对原始数据进行概率密度拟合,实现数据的非高斯特 性估计;再次,通过长程相关特性和多重分形特性挖掘隐藏在监测数据中的深层次趋势特征,从数 据分数阶特性维度分析未来变化趋势;最后,所提分析方法应用于国内某重载铁路的基础设施形 变监测,实验结果表明所提出的分析方法能够在噪声干扰下实现北斗监测数据的精准分析,能够 对各组监测数据的演化规则和铁路基础设施形变程度进行精准判别。
 关键词:形变趋势分析;分数阶理论;铁路基础设施;长程相关特性;分形特性
 中图分类号:U2 文献标志码:A 文章编号:2095-8110(2023)04-0024-13

Analysis and mining of railway infrastructure deformation monitoring data based on fractional order theory

LIU Yi^{1,4}, LI Ping^{2,4}, FENG Boqing³, JIANG Lili³, LI Congxu³, WANG Hu³, YANG Meihao³

(1. Postgraduate Department, China Academy of Railway Sciences, Beijing 100081, China;

2. China Academy of Railway Sciences Corporation Limited, Beijing 100081, China;

3. Institute of Electronic Computing Technology, China Academy of Railway Sciences Corporation Limited, Beijing 100081, China;

4. National Engineering Laboratory of Comprehensive Transportation Big Data Application Technology, Beijing 100081, China)

Abstract: The BeiDou high-precision positioning system generates random error within a certain range due to the noise and other reasons, which makes it difficult to analyze the monitoring data directly and accurately for the traditional model. Therefore, the paper proposes a method of analyzing BeiDou monitoring data based on fractional order theory to mine the evolution line of railway infrastructure deformation from the perspective of data trend. Firstly, the theoretical framework of the fractional order analysis method is given and the basic theory is introduced in detail; Secondly, the raw data probability density is fitted by α -stable distribution and futher realizes the estima-

基金项目:中国国家铁路集团有限公司科技研究开发计划(N2021X033)

作者简介:刘亿(1996-),男,博士研究生,主要从事铁路时空数据分析与挖掘方面的研究。

收稿日期: 2023-03-21;修订日期: 2023-06-30

通信作者:李平(1972-),女,博士,研究员,主要从事铁路信息化方面的研究。

tion of non-Gaussian characteristics; Thirdly, the deep-level trend features hidden in the monitoring data are mined through the long-range correlation characteristics and multifractal characteristics, and the future trend is analyzed from the fractional order characteristics dimension. Finally, the proposed analysis method is applied to the infrastructure deformation monitoring of a heavy hual railway line in China, and the experimental results show that the proposed analysis method can achieve accurate analysis of Beidou monitoring data under the interference of noise and can accurately discriminate the evolution rules of each group of monitoring data and the degree of railway infrastructure deformation.

Key words: Deformation trend analysis; Fractional order theory; Railway infrastructure; Longrange correlation characteristics; Fractal characteristics

0 引言

铁路作为国民经济的大动脉,是国家综合交通 运输体系的骨干,在经济社会发展中有着十分重要 的作用。国家铁路局《2022年铁道统计公报》数据 显示,截止到 2022 年末,全国铁路营业里程达到 15.5万千米,其中高速铁路营业里程4.2万千米。 由于我国幅员辽阔、疆域广大,铁路线大多横跨东 西、纵贯南北,铁路在运营过程中面临着多种复杂 地质、气候、自然环境考验[1]。随着北斗高精度定 位技术的不断发展成熟,通过在铁路沿线隐患点布 设北斗高精度定位终端,可以实现全天候毫米级的 连续自动化监测,通过设置系统安全阈值,能够对 铁路边坡溜坍、路基沉陷等较大形变进行快速诊断 并及时预警,有效保障行车安全[2]。目前围绕铁路 北斗高精度定位技术的研究工作主要集中在以下 3 个方面:1)通过改进北斗接收机定位算法或融合其 他导航定位系统实现定位精度的提升,如戴连君[3] 等人开展了基于北斗卫星载波相位平滑伪距的列 车定位方法研究;严丽^[4]等人提出基于北斗和 GPS 融合的精密定位理论。2)结合北斗高精度定位系 统优势,实现与铁路业务的融合应用,如强小俊^[5] 等人实现北斗高精度定位技术在高速铁路桥梁的 沉降形变监测中的应用;乐建炜^[6]等人提出铁路编 组站现场作业人员高精度定位系统。3)通过应用 系统开发或对监测数据进行分析挖掘等实现北斗 高精度监测数据的综合应用,如马昆^[7]等人详细阐 述了基于北斗定位技术的铁路基础设施监测系统 的架构、功能和接口设计;朱颖^[8]等人提出通过小 波变换消除卫星信号中的多径误差,实现桥梁沉降 量的准确预测;路志远等^[9]提出利用LSTM实现对

形变趋势的精准预测。目前北斗高精度定位技术 已应用于京沪高铁、京张高铁、浩吉铁路、朔黄铁路 等重点线路的铁路基础设施形变监测领域,为防范 风险隐患、保障安全运输提供了坚实的技术支撑。

由于铁路北斗监测系统受噪声等因素影响,铁 路基础设施实际位移数据会叠加±2 mm 的随机噪 声,因此,目前铁路北斗形变监测系统主要是通过 设置系统安全阈值,在发生较大形变后再报警,属 于被动管控。如何进一步通过对历史监测数据进 行分析,挖掘形变演化规律,捕捉形变发育阶段的 风险信息,在较大形变发生前就采取措施,从而排 除列车行车风险隐患,确保铁路列车运行安全,已 成为亟待解决的重要课题。传统的监测数据分析 方式主要是对形变数据进行拟合,然后通过一段时 间内的位移极差大小来判断基础设施形变程度,但 由于受噪声等因素影响,实际监测数据会在一定区 间内波动,拟合的曲线难以真实反映基础设施形变 情况,另一种监测数据分析方法是对数据去噪,然 后进行时间序列预测等操作来预测或判别不同隐 患区风险概率,但在较小时间尺度下实际位移波动 程度会远小于噪声波动程度,换言之,若通过滤波 去除噪声会导致实际位移严重失真,难以保证数据 分析的可靠性和准确性[10-11]。综上,由于噪声等因 素导致传统数据分析方法在北斗高精度形变监测 数据分析领域均难以表现出很好的效果,本文提出 了利用分数阶方法分析较大时间尺度下原始数据 整体趋势变化情况,挖掘隐藏在监测数据中的深层 次数据特性,在数据层面判别铁路基础设施稳定状 况,从而为铁路基础设施运维等相关部门提供辅助 决策,实现铁路外部风险管控与隐患治理,有效保 障铁路的安全运输。

1 形变监测数据分析方法

1.1 形变监测数据分析方法总体框架

基于北斗高精度定位技术的铁路基础设施形 变监测系统通常布设在铁路桥梁、隧道、路基、高陡 边坡等位置,用于全天候监测基础设施形变,然而 这些监测位置大多处于自然条件恶劣、地质结构不 稳定等区域,具有易滑坡溜坍、信号覆盖弱等特点, 此外,北斗形变监测系统常受列车行驶振动、以及 外部噪声等干扰,导致输出信号呈现出不同的非高 斯特征,而这些非高斯特征其中就蕴含着监测区域 某些特有的机理信息,本文利用分数阶分析方法对 监测数据非高斯特征所反映出的不同机理信息进 行分析与挖掘。分析框架见图 1。





首先利用α稳定分布对原始数据进行概率密度 拟合以实现数据的非高斯特性估计,如果原始数据 拟合的概率密度服从高斯分布,表示数据非高斯特 征不明显,则可以采用传统方法进行分析;如果数 据的概率密度不服从高斯分布,则表示数据具有非 高斯特征,可以进一步通过分数阶方法对数据进行 分析,从而挖掘数据在发展和演化过程中的某些相 似特征与动态规律。

长程相关特性分析与多重分形特性分析是两 种典型的分数阶分析方法,长程相关特性分析刻画 了时序数据在较大时间尺度下的自相似性,即数据 的长期趋势变化,而多重分形特性分析能通过选取 不同时间标度较好地描述局部特定时间尺度下数 据的不规则现象。基于此,提出利用上述分析方法 分别从长期和短期两种维度挖掘数据深层次特性, 以实现对监测数据的整体趋势判别,并对铁路基础 设施形变所表现出的机理现象进行合理解释。

1.2 α稳定分布

铁路领域存在大量基础设施监测设备,但由于 外界噪声干扰以及设备自身的不稳定性常导致输 出信号概率密度分布呈现出尖峰、重尾、偏态、双峰 等特征,传统高斯概率密度拟合方法已难以仅通过 均值和方差两个参数来完整、准确地描述数据真实 的概率密度分布情况,因此提出利用α稳定分布来 对原始数据进行概率密度拟合^[12-13]。α稳定分布由 于没有闭环的概率密度函数,因此只能用特征函数 来描述,特征函数如下

$$\omega(t,\alpha) \begin{cases} \tan\frac{\alpha\pi}{2}, & \alpha \neq 1 \\ \frac{2}{\pi} \lg |t|, & \alpha = 1 \end{cases} \quad \operatorname{sign}(t) = \begin{cases} 1, t > 0 \\ 0, t = 0 \\ -1, t < 0 \end{cases}$$

在式(1)中,特征函数由 α , β , γ , δ 四个参数决 定。参数 α 表示特征参数,取值范围为 $0 < \alpha \leq 2$, α 值越小说明尖峰特性越明显, α 值越大则说明尖峰 特性越不明显,当 $\alpha = 2$ 时,表明概率密度完全服从 高斯分布。 β 为偏度参数,当 β 等于 0 时,表示概率 密度分布左右对称;当 $0 < \beta \leq 1$ 时,分布整体向左 偏;当 $-1 \leq \beta < 0$ 时,表示分布整体向右偏。 γ 表示 分散参数, δ 表示位置参数。

1.3 长程相关特性

按时间顺序记录的数据序列是形变监测数据 与其他类型数据的显著区别,因此形变监测数据会 表现出持久且稳定的长期记忆特征,长程相关特性 分析方法就是分析其在较大时间尺度下的长期记 忆特性^[14-15]。对于北斗形变监测数据*X*,其自相关 函数可表示为

 $R_{XX}(k) \leqslant X_i, X_{i+k} \geqslant \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} S(\omega) \cos(k\omega) d\omega \quad (2)$

监测数据 X 的标度可通过功率谱定义为

$$f(at) \equiv a^{H} f(t) \tag{3}$$

式中, H 表示赫斯特指数,用于描述监测数据 在较大时间尺度下的长期相关程度,取值范围为 0 < H < 1。赫斯特指数 H 与自相关函数存在如下 关系

$$R_{XX}(\tau) \propto \tau^{2H-2} \tag{4}$$

式中,当0<H<0.5时,表示该序列为非持续性,即监测数据未来变化趋势会在任意时间改变,

当 0.5 < H < 1 时,表示自相关函数会随时间缓慢 衰减,即数据未来变化趋势会向过去游走方向持 续,当 H = 0.5 时,表示数据随机游走,即监测数据 未来变化趋势和过去变化趋势无关。

对北斗形变监测数据 $\{X_i\}, i = 1, \dots, N$ 计算其 赫斯特指数,首先将监测数据分成 m 段子序列,记 为 $D_a, a = 1, \dots, m_o$ 对于子序列 D_a 及其样本值 $X_{i,a}, 分别计算均值 \overline{X}_a, 累计离差 Y_{i,a}, 标准差 S_a$

$$\overline{X}_{a} = \frac{1}{n} \sum_{j=1}^{n} X_{j,a}$$
(5)

$$Y_{j,a} = \sum_{i=1}^{n} (X_{j,a} - \overline{X}_{a})$$
(6)

$$S_{a} = \sqrt{\frac{1}{n} \sum_{j=1}^{n} (X_{j,a} - \overline{X}_{a})^{2}}$$
(7)

进而得到子序列的极差 R。以及给定区间长度 n 所对应的重标极差均值

$$R_a = \max_{1 \leq j \leq n} Y_{j,a} - \min_{1 \leq j \leq n} Y_{j,a}$$
(8)

$$(R/S)_{n} = (1/m) \sum_{a=1}^{m} (R/S)_{a}$$
(9)

逐渐扩大序列区间长度并计算对应(R/S)_n, 通过累计偏差与幂率得到表达式

$$F(\tau) = (R/S)_n = C\tau^H \tag{10}$$

式(10)中 C 表示常数,H 表示赫斯特指数,对 其取对数可以得到: $\lg F(\tau) = \lg C + H \lg \tau$,通过最 小二乘法,对不同区间长度的重标极差点进行拟 合,可以得到回归方程,斜率即所求赫斯特指数。

1.4 多重分形特性

由于监测系统进行自动连续观测,因而其输出 数据会在较大时间尺度下表现出长期记忆特性,即 上文所述的长程相关特性。然而通过选取不同标 度,分析在局部特定时间尺度下监测数据的相似特 征以及分形维度,是判别数据趋势走向的另一种重 要工具^[16-17]。将监测数据 X 分成 m 个长度为 L 的 子区间,分形体在该区间的概率为 P_i,不同区间的 P_i可用不同标度指数α_i表示为

$$P_i = L_i^{\alpha_i} \tag{11}$$

对式(11)取对数并求极限可得

$$\alpha = \lim_{L \to 0} \frac{\ln P}{\ln L} \tag{12}$$

式(12)中, a 表示分形体某区域的分形维数,即 局部分形,对式(12)乘 q 次并求和可得

$$X(q) = \sum_{i=1}^{N} P_{i}^{q} = \sum_{i=1}^{N} (L_{i})^{a_{i}q}$$
(13)

定义q次信息维度 D_q 为

$$D_{q} = \frac{1}{q-1} \lim_{L \to 0} \frac{\sum P_{i} \ln P_{i}}{\ln L}$$
(14)

通过式(14)容易得出, α_i 的变化可以通过选取 不同的标度 q 来实现,换言之,通过改变标度 q 可区 分不同分形维数,进而实现时序数据的多重分形特 性估计。

对于任意时间序列 {*X*_{*t*}}, 计算其多重分形特 性指标。首先重新构造其累计离差序列

$$Y(j) = \sum_{i=1}^{j} (X_i - \overline{X}), t = 1, 2, 3, \cdots, N \quad (15)$$

式中, \overline{X} 表示原始时间序列的均值。将重新构造的新序列Y等距分成长度为s的子序列,子序列v的数量可以表示为 $N_s = int(N/s)$,其中 int 为向下取整函数。由于N不一定被区间长度 s 整除,为了不遗漏尾部数据,将从尾部数据开始重新等距分割子区间,因此得到子区间数量为 $2N_s$ 。

对每个子区间 $v(v=1,2,\dots,2N_s)$ 进行 k 阶最 小二乘拟合,得到局部趋势函数

 $Y_{v}(j) = a_{0} + a_{1}j + a_{2}j^{2} + \dots + a_{k}j^{k} \quad (16)$

式中, a_k 表示多项式系数,k是多项式最高项 次数。通过计算平均方差 $F^2(v,s)$ 来消除子区间v内的局部趋势。

当
$$v = 1, 2, \dots, N_s$$
时,
 $F^2(v, s) = \frac{1}{s} \sum_{j=1}^{s} (Y((v-1)s+j) - Y_v(j))^2$
(17)

当
$$v = N_s + 1, \cdots, 2N_s$$
 时,
 $F^2(v,s) = \frac{1}{s} \sum_{j=1}^{s} (Y(N - (v - N_s)s + j) - Y_v(j))^2$
(18)

计算序列 q 阶波动趋势函数

$$F_{q}(s) = \left(\frac{1}{2N_{s}}\sum_{v=1}^{2N_{s}}F^{2}(v,s)^{q/2}\right)^{1/q}$$
(19)

在阶次 q 取 0 或 2 时波动趋势函数存在指数幂 异常,此时 $F_a(s)$ 可表示如下。

当q = 0时,

$$F_{0}(s) = \exp\left(\frac{1}{4N_{s}}\sum_{v=1}^{2N_{s}}\ln(F^{2}(v,s))\right) \quad (20)$$

$$\stackrel{\text{def}}{=} a = 2 \text{ Int},$$

$$F_{2}(s) = \left(\frac{1}{2N_{s}}\sum_{v=1}^{2N_{s}}F(v,s)\right)^{1/2}$$
(21)

容易观察到上述波动趋势函数 $F_q(s)$ 与数据长度 s 和分数阶次 q 相关, 且 $F_q(s)$ 随区间长度 s 呈幂

(22)

率增加,即 $F_q(s) \propto s^{H_q}$,其中 H_q 即为所求的广义 赫斯特指数。 $F_q(s)$ 与s的幂率关系可改写为 $F_q(s) = As^{H_q}$,对其取对数可得

 $\lg F_{q}(s) = H_{q} \lg s + \lg A$

式中,斜率 H_q 表示广义赫斯特指数,是衡量监测数 据长程相关特性的重要指标,其有如下结论:当选 取不同标度 q 时,若 H_q 也随之变化,表明该组数据 具有多重分形特性,即数据整体变化趋势不稳定, 且 H_q 变化程度越大,数据整体变化趋势越大;若 H_q 不随标度 q 变化,表明该组数据具有单重分形特 性,即数据整体变化趋势较为稳定,未来变化趋势 与过去变化趋势相一致。

2 实测分析

2.1 数据源

基于北斗导航卫星的铁路基础设施形变监测 系统能够对铁路路基、边坡、桥梁等进行毫米级连续自动化监测,可显著提升铁路工程监测能力。铁 路基础设施形变监测系统由北斗卫星、北斗监测 网、应用服务平台三部分组成,其组成架构如图2所 示,通过在风险隐患区布设北斗监测网,可以实现 对北斗卫星信号的连续观测、接收、并加密传输到 应用服务平台,应用服务平台对北斗信号进行解算 得到位移形变信息,得到的毫米级形变位移信息则 通过专业算法进行汇集应用,最终展示在专业监测 系统终端,用于辅助安全决策。

为防范重大风险隐患,保障安全运输,铁路部 门在某铁路沿线高陡边坡、路基、隧道、桥梁等处风 险隐患区布设北斗监测设备。洗取典型高陡边坡 A 和特殊地段路基 B 两处风险隐患区进行实测数据 分析,两处风险隐患区地处陕北黄土高原,生态环 境相对恶劣,加之极端气候频现,易造成滑坡、泥流 泛滥等自然灾害,此外,由于铁路部门为保障列车 运行安全严格限制上道作业时间,因此提出利用北 斗高精度定位系统实现对铁路沿线基础设施进行 全天候连续自动化监测。A、B 两处风险隐患区形 变监测系统基准站与监测站之间最大距离为 300 m,各监测点均匀分布在铁路沿线两侧。此外, 北斗形变监测系统采用通用高精度静态基线解算 程序。选取 A、B 两处风险隐患区共 8 个监测点进 行实测数据分析,时间跨度为 2021 年 4 月 1 日至 2021年12月31日,数据采集频率是10m1个历 元,一个解算周期为1h,剔除异常数据后,每组共 计6485个数据。



deformation monitoring system

2.2 统计特性分析

图 3(a)为 A 处高陡边坡监测数据时序图,从图 中可以观察到 4 组监测数据变化平稳,但均有缓慢 衰减趋势,且在 2021 年 8 月之后,4 组数据的一致 性逐渐减弱,数据走势表现出较为明显的差异。图 3(b)为 B 处路基监测时序图,从图中可以观察到数 据变化并不平稳,且在 2021 年 6 月之后,4 组数据 变化剧烈,数据走势也明显不同,从时序图中难以 直接观察出数据的趋势特性,更无法从中判别监测 区域的稳定性情况。



Fig. 3 Time series diagram of deformation monitoring data

图 4 和图 5 分别为 A 处高陡边坡和 B 处路基 监测数据的概率密度拟合图,其中蓝色柱状表示原 始数据的概率密度分布,红色表示传统高斯概率密 度拟合,绿色表示 α 稳定分布拟合。表 1 和表 2 分 别为 A 处高陡边坡和 B 处路基的 α 稳定分布拟合 参数值。从拟合效果来看,α 稳定分布拟合相较于 传统高斯概率密度拟合能更好地描述数据真实的 概率密度分布,并能通过拟合参数直接判断数据的 偏度、离散度等信息。从拟合结果来看,各组数据 并未出现严重拖尾现象,说明数据是在一个固定区 间内游走,但是变化过程并不平稳,仍表现出偏态、 双峰等特殊分布状况,表 1 和表 2 中除 B 处 4 号监





monitoring points in risk area A



测点外,参数α值均不等于2,进一步验证监测数据 中广泛存在的非高斯特征。

从时序图和概率密度拟合图来看,不同隐患点的数据趋势、离散情况明显不同,即使是同一隐患点,不同组数据的概率密度分布也呈现出巨大差异,其原因在于监测设备独立放置于室外,无其他

变量与其耦合,噪声干扰和设备所在区域物理特性 是影响监测数据统计特性出现差异的主要因素。 因此将进一步利用分数阶分析方法对形变监测数 据统计特性差异所反映出的不同物理机理信息进 行挖掘。

表 1 A 处高陡边坡统计分析 Tab. 1 Statistical analysis of the data of monitoring points in risk area A

监测位置	α	β	γ	δ
1号监测点	1.524 0	0.919 3	1.286 3	1.712 5
2号监测点	1.751 3	1.000 0	2.068 1	-3.2873
3号监测点	1.604 1	1.000 0	1.860 4	-10.799 0
4 号监测点	1.838 9	1.000 0	2.197 4	2.287 1

表 2 B 处路基统计分析

Tab. 2Statistical analysis of the data of

monitoring points in risk area B

监测位置	α	β	γ	δ
1号监测点	1.740 4	0.432 8	1.598 6	1.601 9
2 号监测点	1.826 8	0.776 6	2.730 0	7.300 3
3 号监测点	1.998 0	-1.000 0	2.605 3	-2.0414
4号监测点	2.000 0	1.000 0	4.5437	-9.380 5

2.3 长程相关特性分析

本节进一步利用分数阶方法挖掘形变监测数 据在较大时间尺度下的长期记忆特性,图 6 和图 7 分别为 A 处高陡边坡和 B 处路基监测数据的赫斯 特指数拟合图,图中横坐标表示选取的区间标度, 纵坐标表示标度所对应的重标极差数值,而圆点表 示计算的重标极差点,直线则是根据不同区间长度 下的重标极差点的最小二乘拟合而得,其斜率表示 赫斯特指数,表 3 详细记录了赫斯特指数数值的 大小。







(b) B 处 2 号监测点



图 7 B 处距塞监测黑 娜利特指数 孤言 Fig. 7 Hurst exponent fitting of the data of monitoring points in risk area B

从图中可以看出随着标度 n 的增大,重标极差 点增多,且重标极差点与标度 n 呈正相关,表 3 中各 监测点赫斯特指数均大于 0.5,表明数据在较大时 间尺度下表现出较为明显的长程相关特性,即监测 数据未来变化趋势与过去变化趋势相同。此外,由 于标度不同,重标极差点并不均匀分布,导致在最 小二乘拟合时,赫斯特指数与理论值稍有出入。

表 3 A、B 隐患区各监测点赫斯特指数数值 Tab. 3 Hurst exponent fitting of the data of monitoring points in risk area A and B

风险点	1号监测点	2 号监测点	3号监测点	4号监测点
A 处	0.904 3	1.106 1	1.170 5	1.045 6
B处	0.950 3	1.046 6	0.866 8	1.092 9

2.4 多重分形特性分析

上节通过对形变监测数据的长程相关性进行 分析,表明形变监测数据在较大时间尺度下存在长 期记忆特性,本节将对数据的多重分形特性做进一 步分析。图 8 和图 9 分别为 A 处高陡边坡和 B 处 路基监测数据的广义赫斯特指数拟合图,图中 4 种 颜色的圆点表示 4 种标度下的波动离散点,同一种 颜色圆点通过最小二乘法拟合得到的斜率就表示 这组数据在该标度下的广义赫斯特指数,而 4 组标 度下广义赫斯特指数的极差就可以衡量这组数据 的多重分形特性程度。表 4 和表 5 中的 H_1 , H_2 , H_3 , H_4 分别表示 4 种标度下拟合的广义赫斯特指 数,而 ΔH 表示不同标度下广义赫斯特指数的极 差。表 6 是两处风险隐患区 2021 年度真实位移形 变量,图 10 和图 11 则是根据各组数据广义赫斯特 指数拟合而得的保形曲线。

图 8 是 A 处高陡边坡的广义赫斯特指数拟合 图,从图中可以观察到每组数据在不同标度下波动 离散点的走势存在显著差异,这说明其多重分形特 性较为明显。表 4 中详细列出了拟合的广义赫斯特 指数,并给出每组数据在不同标度下广义赫斯特指 数的极差 ΔH 。从表中可以看出 ΔH 大小依次为 3 号、2 号、4 号、1 号监测点,这说明 1 号监测点的多 重分形特性最弱,即数据整体趋势较为稳定,从时 序图上也可以印证该组变量变化过程相对更为平 缓,3 号监测点的 ΔH 最大,表明该组变量分形特性 最明显,数据整体趋势更不平稳,对于同一风险隐



(c) A 处 3 号监测点



(d) A 处 4 号监测点

图 8 A 处高陡边坡各监测点广义赫斯特指数拟合

Fig. 8 Generalized Hurst exponent fitting of the data of monitoring points in risk area A

 $\ln(Fq)$ q=3q=1q=-• q=-3 2.5 3.0 3.5 4.04.5 5.0 ln(scale) (a) B 处 1 号监测点 3 2 $\ln(Fq)$ 0 q=3q=1-1 a = a =_2∟ 2.5 3.5 3.0 4.0 4.5 5.0 ln(scale) (b) B 处 2 号监测点 3 2 $\ln(Fq) = 0$ 0 q=3q=1-1 q = q=2.5 3.0 3.5 4.0 4.5 5.0 ln(scale) (c) B 处 3 号监测点 2 $\ln(Fq)$ 0 q=3• q=1 • q=-1 $\bar{q}=-3$ 2.5 3.0 4.0 4.5 3.5 5.0ln(scale) (d) B 处 4 号监测点



2	表 4	↓ A.处高陡边坡广义赫斯特指数拟合参数	
Tab. 4	1	Generalized Hurst exponent fitting parameters of	f

monitoring data in risk area A

监测位置	H_1	H_2	H_{3}	H_4	ΔH
1号监测点	1.340 4	1.202 0	0.818 3	0.5996	0.740 7
2 号监测点	1.579 8	1.409 1	1.009 6	0.7897	0.790 2
3 号监测点	1.443 3	1.268 8	0.851 0	0.630 3	0.813 0
4号监测点	1.388 3	1.225 8	0.856 0	0.639 5	0.748 8

表 5 B 处路基广义赫斯特指数拟合参数 Tab. 5 Generalized Hurst exponent fitting parameters of monitoring data in risk area B

监测位置	H_{1}	H_2	H_{3}	H_4	ΔH
1号监测点	1.739 6	1.607 3	1.189 8	0.974 9	0.764 7
2号监测点	1.416 7	1.343 4	0.918 1	0.6936	0.723 1
3号监测点	1.777 9	1.613 4	1.292 8	1.093 2	0.684 6
4号监测点	1.540 1	1.412 0	0.964 4	0.736 8	0.803 3

表 6 A、B风险隐患区真实沉降形变量

Tab. 6 Real subsidence deformation displacement of

risk areas A and B

监测位置	A 处 1 号点	A 处 2 号点	A 处 3 号点	A 处 4 号点	
沉降量/mm	6	11	12	10	
监测位置	B处1号点	B 处 2 号点	B 处 3 号点	B处4号点	
沉降量/mm	2	4	6	13	

患区同一种型号设备来说,其所遭受的外界噪声干 扰更大,即所处的监测位置地质更加不稳定,潜在 安全隐患更大。

图 9 是 B 处路基的广义赫斯特指数拟合图,表 5 是拟合的广义赫斯特指数。图 9 中各组数据的波 动离散点走势不同,说明 B 处路基隐患点的各组变 量也存在较为明显多重分形特性,表 5 中 ΔH 大小 依次为4号、1号、2号、3号监测点,这说明4号监 测点的分形特性最明显,即数据整体趋势更不平 稳,而3号监测点的多重分形特性最弱,即数据整体 趋势较为稳定,这其中隐含的物理机理为3号监测 设备所处位置的风险隐患更大。通过 MFDFA 算 法得出不同区域不同监测位置 △H 大小顺序与对 应区域 2021 年度监测位置的实际位移形变大小相 吻合,进一步验证了本方法的有效性与可靠性。此 外,图 10 和图 11 所示的保形曲线趋势过渡平滑,标 度内无极值,说明各组变量即使存在不同程度的多 重分形特性,也并未出现因数据急剧变化而导致的 标度大小和波动离散点趋势不一致现象,即说明数 据在演化过程中总体变化趋势上是相对稳定的。









Fig. 11 Conformal curve for generalized Hurst exponent of monitoring data in risk area B

上述实验表明,通过多重分形特性分析能够准确地判别出各组北斗监测数据从 2021 年 4 月到 12 月整体的分形特性程度。为探究监测数据每月的 多重分形特性程度,分析每月数据的平稳状况,论 文选取稳定性较差的 A 处 3 号监测点和 B 处 4 号 监测点做进一步详细分析。图 12 是 A 处 3 号监测 点 4 月到 12 月逐月的 ΔH ,图 13 是 B 处 4 号监测 点 4 月到 12 月逐月的 ΔH 。表 7 是 A 处 3 号监测 点和 B 处 4 号监测点各月份 ΔH 的详细拟合参数。

从图 12 中可以看出,A 处 3 号监测点 7、8 月的 ΔH 最大,说明这两个月的分形特性最为明显,4、5、 6 月份 ΔH 相对较小,而 9,10,11,12 月份 ΔH 有缓 慢上升的趋势,这说明这 4 个月的多重分形特性更 加明显,表 7 中拟合参数 ΔH 的值进一步验证上述 结论。从图 13 中可以看出,B 处 4 号监测点 7 月、8 月的 ΔH 也是相对较大,而其他月份并未出现缓慢 上升或下降的趋势,这说明该监测点其他月份数据 的变化趋势相对平稳。







图 13 B 处路基 4 号监测点 ΔH

Fig. 13 Monthly ΔH of monitoring point No. 4 at risk area B

表 7 监测点月度 ΔΗ

Tab. 7 Monthly ΔH of monitoring points No. 3 in area A and NO. 4 in area B

监测位置	4月	5月	6月	7月	8月
A 处 3 号点	0.0337	0.029 7	0.028 7	0.764 9	0.718 9
B 处 4 号点	0.011 9	0.002 2	0.010 1	0.962 6	0.8693
监测位置	9月	10月	11 月	12 月	
A 处 3 号点	0.146 6	0.198 6	0.200 9	0.255 2	
B 处 4 号点	0.143 0	0.0857	0.008 2	0.026 6	

2.5 结果分析

首先利用α稳定分布对原始数据进行概率密度 拟合,从各组数据拟合参数来看,A 处高陡边坡 α 值 更小一些,这说明外界噪声对该隐患区的干扰程度 更强,即该风险隐患区监测数据的演化过程相较于 B处路基更不平稳。从长程相关特性角度来看,各 组数据拟合的赫斯特指数都非常接近 1,这说明在 较大时间尺度下数据相关程度非常高,但由于拟合 的赫斯特指数都非常接近,难以判别各组数据的趋 势变化强弱,因此本文又对各组数据的多重分形特 性进行分析。从实验结果来看,多重分形特性分析 能够对各组变量的稳定性程度进行精准判别,实验 表明 A 处 3 号监测点的分形特性最弱,数据变化趋 势最为平稳,即稳定性最强,从时序图上也可以印 证该组数据变化过程最为平缓。对于 B 处路基隐 患区,拟合数值表明4号监测点的分形特性最强,这 表明该组数据变化过程最为剧烈,隐含的地质信息

更为不稳定。

从各组监测数据的 ΔH 来看, A 处高陡边坡普 遍大于 B 处路基,这说明 A 处高陡边坡的多重分形 更为明显,即该处隐患区的稳定性更弱、安全风险 更高。此外,从拟合的保形曲线来看,虽然各组数 据在不同程度上表现出稳定性差异,但曲线过渡平 滑,均未出现因数据急剧变化而导致的标度大小和 波动离散点趋势不一致现象,即说明数据总体变化 趋势是相对稳定的,这一点可以从拟合的概率密度 分布并未出现拖尾以及时序图发展演化过程相对 平稳得到印证。本文还进一步对稳定性较弱的 A 处3号监测点和B处4号监测点进行每月的多重分 形特性分析,研究发现上述两处监测点7月、8月的 多重分形特性较其他月份更为明显。结合实际分 析可知,夏季雨水足、土质较为疏松,降低了不良地 质体的稳定性,因此在监测数据上就表现更为明显 的多重分形特性。

本实验选取铁路基础设施形变实测数据进行 分析,虽然未得到严密平差后的结果来做进一步综 合比较,但由于北斗高精度定位技术已较为成熟, 且A、B风险隐患区的北斗高精度定位终端运行稳 定,因此本实验数据能够反映基础设施的真实形变 情况。通过对实测数据做统计特性分析、长程相关 特性分析以及分形特性分析,有效挖掘了实际监测 数据中存在的尖峰重尾特性、长程相关特性以及多 重分形特性,精准判别了不同时间尺度下各监测数 据的趋势变化以及稳定性情况,实验结论与 2021 年 度对应区域监测位置的实际位移形变大小相吻合, 实验结果能够为铁路基础设施运维等相关部门提 供相应辅助决策。

3 总结与展望

文中所提出的分数阶分析方法通过对监测数 据趋势信息进行挖掘,可有效进行噪声干扰下北斗 形变监测数据的精准分析,所提方法能有效捕捉到 隐患区的风险信息,能够为保障行车安全提供重要 的决策辅助支撑。

1)通过直接对原始数据进行分析,能充分挖掘 监测数据在发展演化过程中的趋势信息,有效判别 隐患区风险信息;各组监测数据均存在显著的非高 斯特性,且在较大时间尺度下存在显著的长程相关 特性与多重分形特性。

2)各监测点虽呈现出不同程度的稳定性差异,

但监测数据分布均匀,数据变化趋势总体相对稳定;A处高陡边坡的稳定性总体弱于 B 处路基,且 A 处 3 号、B 处 4 号监测点稳定性更弱,隐患区 7 月、8 月的地质稳定性弱于其他月份。

3)本研究方法分别对监测数据进行了统计特性分析、长程相关特性分析以及多重分形特性分析,未来将进一步考虑将3种分析方法融合,实现铁路基础设施形变的综合定量评估。

参考文献

- [1] 王同军,何华武,田红旗. 智能高速铁路战略研究
 [M].北京:中国铁道出版社,2020.
 WANG Tongjun, HE Huawu, TIAN Hongqi. Strategic research on intelligent high speed railway[M].
 Beijing; China Railway Press, 2020(in Chinese).
- [2] 房博乐.复杂城市环境下 GNSS/INS 轻轨轨道中线 精密测量方法[J].导航定位与授时,2022,9(4): 136-141.

FANG Bole. Precision measurement method of light rail centerline based on GNSS/INS in complex urban environment[J]. Navigation Positioning and Timing, 2022,9(4):136-141(in Chinese).

[3] 戴连君,唐涛,蔡伯根,等.基于北斗卫星载波相位平 滑伪距的列车定位方法[J].铁道学报,2012,34(8): 64-69.

> DAI Lianjun, TANG Tao, CAI Bogen, et al. Method of train positioning based on Beidou carrier phase smoothing code[J]. Journal of the China Railway Society, 2012,34 (8): 64-69(in Chinese).

- [4] 严丽. BDS/GPS融合精密定位理论与算法研究[J]. 测绘学报,2020,49(6):803.
 YAN Li. BeiDou/GPS combined precise positioning theory and algorithm[J]. Acta Geodaetica et Cartographica Sinica, 2020,49(6):803(in Chinese).
- [5] 强小俊.北斗定位技术在高速铁路沉降变形监测中的应用[J].铁道建筑,2020,60(7):81-84.
 QIANG Xiaojun. Application of Beidou positioning technology in settlement monitoring of high speed railway[J].
 Railway Engineering, 2020,60(7):81-84(in Chinese).
- [6] 乐建炜,王晓强,黎斌. 铁路编组站现场作业人员高 精度定位系统[J]. 铁路计算机应用,2020,29(12): 57-60.

LE Jianwei, WANG Xiaoqiang, LI Bin. High precision positioning system of on-site staff in railway marshalling station [J]. Railway Computer Application, 2020, 29 (12):57-60(in Chinese).

[7] 马昆,周子健,朱攀峰.基于北斗定位技术的铁路基

础设施监测系统设计与应用[J]. 铁路计算机应用, 2023, 32(1): 40-45.

MA Kun, ZHOU Zijian, ZHU Panfeng. Railway infrastructure monitoring system based on Beidou positioning technology[J]. Railway Computer Application, 2023,32 (1):40-45(in Chinese).

[8] 朱颖,赵欣欣,孙大奇,等.北斗卫星监测大跨桥梁基 础变位算法[J].哈尔滨工业大学学报,2021,53(2): 168-174.

ZHU Ying, ZHAO Xinxin, SUN Daqi, et. al. An algorithm for foundation displacement of long-span bridges based on Beidou navigation satellite system[J]. Journal of Harbin Institute of Technology, 2021,53(2):168-174 (in Chinese).

- [9] 路志远,潘佩芬,白雪娇. 铁路基础设施位移数据预 测模型研究[J]. 铁路计算机应用,2022,31(3):7.
 LU Zhiyuan, PAN Peifen, BAI Xuejiao. Prediction model for displacement data of railway infrastructure[J].
 Railway Computer Application, 2022,31 (3): 7(in Chinese).
- [10] 杨晓峰,魏浩翰,张强,等.小波与 BP 神经网络联合 反演 GNSS-IR 高精度水库水位变化[J].导航定位与 授时,2023,10(1):54-64.

YANG Xiaofeng, WEI Haohan, ZHANG Qiang, et al. Inversion of high accuracy reservoir water level changes with wavelet analysis and BP neural network based on GNSS-IR[J]. Navigation Positioning and Timing, 2023, 10(1):54-64(in Chinese).

[11] 苏金亮,黎盟,艾露,等.基于北斗 GNSS 的边坡自动 化实时监测数据处理及变形预测方法[J].水电能源 科学,2022,40(5):146-150.

> SU Jinliang, LI Meng, AI Lu, et. al. Method of data processing and deformation prediction for slope automatic real-time monitoring based on Beidou GNSS[J]. Water Resources and Power, 2022,40(5):146-150(in Chinese).

- [12] MARCIN P, ALEKSEI C, AGNIESZKA Wyomańska. Publisher correction to: goodness-of-fit test for α-stable distribution based on the quantile conditional variance statistics[J]. Statistical Methods & Applications, 2022, 31 (2):425-425.
- [13] 李召瑞,陈博航,吴晓蓓,等. 基于 alpha 稳定分布的 脉冲噪声模拟方法研究[J]. 火力与指挥控制,2022, 47(7):14-19,25.

LI Zhaorui, CHEN Bohang, WU Xiaolei, et. al. Research on simulation method of impulsive noise based on alpha-stable distribution[J]. Fire Control & Command Control, 2022, 47(7): 14-19,25(in Chinese).

- [14] SHOGO M, TAKEHISA H. Emergence of longrange correlations in random networks[J]. Journal of Physics: Complexity, 2020.
- [15] MALEK H, DADRAS S, CHEN Y. Fractional order equivalent series resistance modelling of electrolytic capacitor and fractional order failure prediction with application to predictive maintenance[J]. IET Power Electronics, 2016, 9(8):1608-1613.
- [16] WANG J, WANG J, CHEN Y, et al. Fractional sto-

chastic configuration networks-based nonstationary time series prediction and confidence interval estimation[J]. Expert Systems with Applications, 2022, 192:116357.

[17] LIU Y, TANG J, WANG J, et. al. Fractional analytics hidden in complex industrial time series data; a case study on supermarket energy use[C]//2019 1st International Conference on Industrial Artificial Intelligence (IAI), Shenyang, China, 2019; 1-6.

(编辑:黄利华)